

Приведем пример окрестностной мультиагентной системы $MNS_G = (N, \emptyset, V, Y, \emptyset, \emptyset, F, \emptyset)$, состоящей из трех узлов-агентов $A = \{a_1, a_2, a_3\}$, причем узел a_1 – нейронная сеть $NS_{NN} = (N_1, \emptyset, V_1, Y_1, \emptyset, \emptyset, F_1, \emptyset)$ [1], узел a_2 – нейронная сеть $NS_{NN} = (N_2, \emptyset, V_2, Y_2, \emptyset, \emptyset, F_2, \emptyset)$, a_3 – узел-управление. Причем, $O_\nu(a_1) = \{a_1, a_3\}$, $O_\nu(a_2) = \{a_2, a_3\}$, $O_\nu(a_3) = \{a_3\}$, $O_y(a_1) = \{a_1\}$, $O_y(a_2) = \{a_2\}$, $O_y(a_3) = \{a_1, a_2, a_3\}$.

В линейном случае уравнения связи узлов-агентов окрестностной мультиагентной системы будут иметь вид:

$$w_y[1, 1]Y_1 + w_\nu[1, 1]V_1 + w_\nu[1, 3]V_3 = 0;$$

$$w_y[2, 2]Y_2 + w_\nu[2, 2]V_2 + w_\nu[2, 3]V_3 = 0;$$

$$w_y[3, 1]Y_1 + w_y[3, 2]Y_2 + w_y[3, 3]Y_3 + w_\nu[3, 1]V_3 = 0;$$

где $w_\nu[i, j], w_y[i, j]$ ($i = 1, 2, 3$), – матрицы-параметры входных и выходных воздействий, соответственно.

Таким образом, в работе дано определение и приведен пример окрестностной мультиагентной системы.

ЛИТЕРАТУРА

1. Шмырин А.М., Седых И.А.. Окрестностный подход к мультиагентным системам // Современные методы теории функций и смежные проблемы: материалы Воронежской зимней матем. школы. Воронеж: ВГУ, 2013. С. 289.
2. Шмырин А.М., Седых И.А. Дискретные модели в классе окрестностных систем. Вестник Тамбовского государственного университета. Серия Естественные и технические науки. Тамбов. 2012. Т. 17. Вып. 3. С. 867-871.

БЛАГОДАРНОСТИ: Работа поддержана грантом РФФИ (код проекта 11-08-97525 р-центр а).

Sedykh I.A. NEIGHBORHOOD MODELING OF MULTI-AGENT SYSTEMS

A definition and an example of the neighborhood multi-agent systems are given

Key words: neighborhood multi-agent systems.

УДК 519.852.2

О КОНУСЕ СВЯЗНЫХ ПОДГРАФОВ

© А.В. Селиверстов

Ключевые слова: комбинаторная оптимизация; полиэдральный конус; многогранник; подграф.

Дано описание ребер релаксационных многогранников для булева квадратичного программирования. Нами установлено соответствие между ребрами такого многогранника и связными подграфами полного графа.

Различные задачи для передачи информации [1, 2] и биоинформатики [3, 4] сводятся к оптимизации функционала на множестве связных подграфов данного графа. Это объясняет

интерес к описанию связных подграфов, удобному для обработки данных методами линейного программирования. С другой стороны, такое описание позволяет использовать методы перечисления связных графов [5] для изучения многогранников, связанных с трудными задачами оптимизации квадратичных функционалов на множестве вершин многомерного куба [6, 7]; и оценить колмогоровскую сложность [8] таких многогранников. Близкая задача описания многогранников разбиений чисел рассмотрена в [9].

Пусть граф имеет n вершин. Рассмотрим прямую сумму пространств $\mathbb{R}^n \oplus \mathbb{R}^N$, где число $N = n(n-1)/2$. Координаты в \mathbb{R}^n обозначим x_i , в \mathbb{R}^N обозначим x_{ij} , где $i < j$. Координаты в \mathbb{R}^n соответствуют вершинам графа, в \mathbb{R}^N — ребрам графа. Полиэдральный конус Λ_n размерности $n(n+1)/2$ задан системой $(3n^2 - 3n)/2$ неравенств трех типов: $x_i \geq x_{ij}$, $x_j \geq x_{ij}$ и $x_{ij} \geq 0$.

Точке $\mathbf{x} \in \Lambda_n$ соответствует подграф $G(\mathbf{x})$ полного графа K_n с n вершинами: если $x_i > 0$, то вершина i принадлежит $G(\mathbf{x})$; если $x_{ij} > 0$, то вершины i и j смежны в $G(\mathbf{x})$. Легко видеть корректность определения для точек из конуса Λ_n : если ребро принадлежит подграфу, то и вершины этого ребра тоже принадлежат подграфу.

Т е о р е м а 1. *Существует взаимно однозначное соответствие между связными подграфами графа K_n и крайними лучами конуса Λ_n . Более того, если точка \mathbf{x} принадлежит крайнему лучу, то ее ненулевые координаты равны между собой.*

Д о к а з а т е л ь с т в о. Если подграф $G(\mathbf{x})$ несвязный, то точка \mathbf{x} равна сумме точек $\mathbf{x}^{(k)} \in \Lambda_n$, для которых $G(\mathbf{x}^{(k)})$ служат компонентами связности в $G(\mathbf{x})$; при этом координата точки $\mathbf{x}^{(k)}$ равна либо соответствующей координате точки \mathbf{x} , либо нулю. Следовательно, \mathbf{x} не порождает крайнего луча конуса Λ_n .

Итак, крайнему лучу соответствует единственный связный подграф. Покажем, что точка, принадлежащая крайнему лучу, определяется графом с точностью до умножения на число. Обозначим H компоненту связности остовного подграфа $G(\mathbf{x})$, в котором для всех индексов $i < j$ вершины i и j смежные, если $x_{ij} = \max_{\ell} x_{\ell}$. Обозначим \mathbf{y} такую $\{0, 1\}$ -точку конуса Λ_n , у которой граф $G(\mathbf{y}) = H$. Предположим, что H — собственный подграф. Тогда для маленького положительного числа ε точка $\mathbf{x} - \varepsilon\mathbf{y} \in \Lambda_n$. При этом \mathbf{x} и \mathbf{y} линейно независимы. Точка \mathbf{x} , равная сумме линейно независимых точек конуса, не принадлежит крайнему лучу конуса. Противоречие. Следовательно, $G(\mathbf{x}) = H$. Это возможно только если ненулевые координаты \mathbf{x} равны между собой.

Если ненулевые координаты точки $\mathbf{x} \in \Lambda_n$ равны между собой и граф $G(\mathbf{x})$ связный, то точка \mathbf{x} принадлежит крайнему лучу конуса Λ_n . Теорема доказана.

Для $n \leq 15$ числа связных подграфов графа K_n приведены в последовательности A167939 Онлайн-энциклопедии целочисленных последовательностей <http://oeis.org>.

Для графа H с n вершинами все точки $\mathbf{x} \in \Lambda_n$, для которых граф $G(\mathbf{x}) \subseteq H$, составляют грань конуса Λ_n . Это позволяет рассматривать подграфы произвольного графа.

Теорема 1 позволяет описать ребра релаксационного многогранника L_n для задачи булева квадратичного программирования [10]. Этот многогранник имеет $(2n^2 - 2n)$ фасет и получается из конуса Λ_n добавлением новых неравенств вида $x_i + x_j - x_{ij} \leq 1$.

Т е о р е м а 2. *Любые две целые вершины многогранника L_n соединены ребром.*

Д о к а з а т е л ь с т в о. Группа симметрий n -мерного куба вкладывается в группу автоморфизмов решетки граней L_n и транзитивно действует на множестве целых вершин L_n . Поэтому достаточно показать, что начало координат соединено ребрами с каждой целой вершиной. Эти ребра соответствуют крайним лучам конуса Λ_n , а по Теореме 1 — связным подграфам K_n . Поскольку целые точки многогранника L_n соответствуют кликам, они соединены ребрами друг с другом. Теорема доказана.

Вершины многогранника L_n — это $\{0, \frac{1}{2}, 1\}$ -точки. Вычисления программой lrs 4.2c, реализующей алгоритм из [11], показали, что при $n \leq 6$ все $\{0, \frac{1}{2}, 1\}$ -точки в L_n являются

либо вершинами, либо серединами ребер, соединяющих целые вершины.

ЛИТЕРАТУРА

1. Ерзин А.И., Плотников Р.В., Шамардин Ю.В. О некоторых полиномиально разрешимых случаях и приближенных алгоритмах для задачи построения оптимального коммуникационного дерева // Дискретный анализ и исследование операций. Новосибирск, 2013. Т. 20. № 1. С. 12-27.
2. Салый Я.В., Ченцов А.Г. Об одной маршрутной задаче на узкие места с внутренними работами // Вестник Тамбовского Университета. Серия Естественные и технические науки. Тамбов, 2012. Т. 17 Вып. 3. С. 827-847.
3. Горбунов К.Ю., Любецкий В.А. Дерево, ближайшее в среднем к данному набору деревьев // Проблемы передачи информации. М. 2011. Т. 47. № 3. С. 64-79.
4. Conrad J.M., Gomes C.P., van Hoesel W.-J., Sabharwal A., Suter J.F. Wildlife corridors as a connected subgraph problem // Journal of Environmental Economics and Management. Elsevier, 2012. V. 63. № 1. P. 1-18.
5. Воблый В.А. Об одной формуле для числа помеченных связных графов // Дискретный анализ и исследование операций. Новосибирск, 2012. Т. 19. № 4. С. 48-59.
6. Селиверстов А.В. Замечания о расположениях точек на квадратах // Моделирование и анализ информационных систем. Ярославль, 2012. Т. 19. № 4. С. 72-77.
7. Wang Y., Lü Z., Glover F., Hao J.-K. Path relinking for unconstrained binary quadratic programming // European journal of operational research. Elsevier, 2012. V. 223. № 3. P. 595-604.
8. Колмогоров А.Н. Три подхода к определению понятия «количество информации» // Проблемы передачи информации. М. 1965. Т. 1. № 1. С. 3-11.
9. Шлык В.А. О связи вершин политопов разбиений чисел с нетривиальными фасетами // Вестник Белорусского государственного университета. Серия 1. Минск, 2010. № 1. С. 153-156.
10. Padberg M. The boolean quadric polytope: some characteristics, facets and relatives // Mathematical programming. Springer, 1989. V. 45. № 1-3. P. 139-172.
11. Avis D., Fukuda K. A pivoting algorithm for convex hulls and vertex enumeration of arrangements and polyhedra // Discrete and computational geometry. Springer, 1992. V. 8. № 1. P. 295-313.

БЛАГОДАРНОСТИ: Работа частично поддержана грантом Минобрнауки РФ 8481.

Seliverstov A.V. ON CONNECTED SUBGRAPH CONE

The edges of the linear relaxation polytopes for quadratic Boolean programming problems are described. We found a correspondence between the edges of such polytope and connected subgraphs of the complete graph.

Key words: combinatorial optimization; polyhedral cone; polytope; subgraph.

УДК 517.977

УСТОЙЧИВОСТЬ ЛИНЕЙНЫХ ГИБРИДНЫХ ФУНКЦИОНАЛЬНО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ С ПОСЛЕДЕЙСТВИЕМ (ЛГФДСП)

© П.М. СИМОНОВ

Ключевые слова: гибридные системы; устойчивость.

Предложено решение задачи об устойчивости ЛГФДСП.

Исследованию по устойчивости решений ЛГФДСП посвящено сравнительно мало работ [1]. Запишем абстрактную ЛГФДСП в виде

$$\mathcal{L}_{11}x + \mathcal{L}_{12}y = \dot{x} - F_{11}x - F_{12}y = f, \quad \mathcal{L}_{21}x + \mathcal{L}_{22}y = \Delta x - F_{21}x - F_{22}y = g. \quad (1)$$